

Gilbert Algorithm

秦睿哲

算法 (Gilbert)

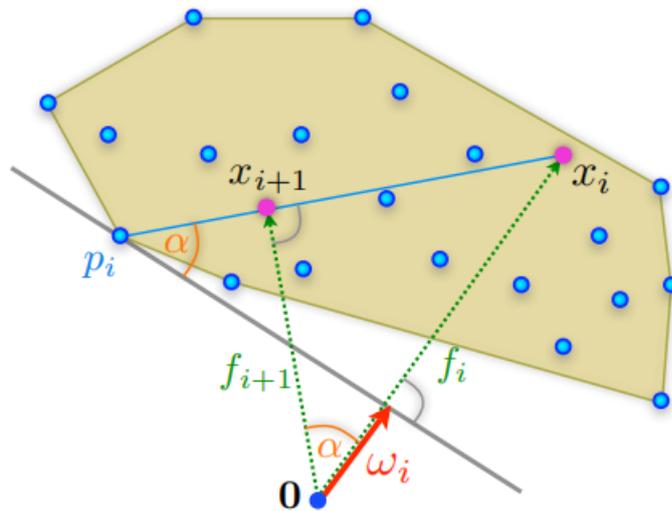
输入: 原点 O , 点集 Q

输出: $\text{Convex}(Q)$ 中离 O 最近的点

(1) 从 Q 中抽取离 O 最近的点 q_0 , 令 $x_1 = q_0$

(2) 迭代下列步骤

$q_i = \arg \min_{q_i \in Q} \{ \|q_i, x_i\| \}$, 选择 x_{i+1} 是线段 $[x_i, q_i]$ 上离 O 最近的点.



从图上可以看出来, x_{i+1} 是 x_i 和 q_i 的一个凸线性组合。

【算法证明过程】

首先定义一些常量。

ρ : 最优的 Polytope 距离。

$D: \max \{ \|q_i - q_j\| \mid q_i, q_j \in Q \}$

定义变量:

$f_i = \|x_i\|$

$h_i = f_i - \rho$

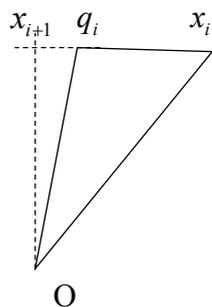
$g_i = f_i - \omega_i$

显然有

$$\omega_i \leq \rho \leq f_i$$

(1) x_{i+1} 一定落在 $\overline{x_i q_i}$ 上

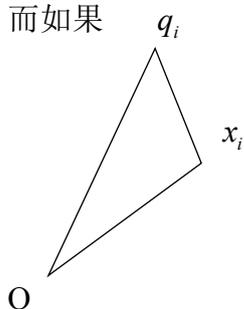
如果不成立,



那么有 $\|x_i\| = f_i > \|q_i\|$ ($\|x_1\| > \|x_2\| > \dots$)

$\Rightarrow \|x_i\| > \|q_i\| \geq \|q_0\| = \|x_1\|$, 这与初始条件是矛盾的。

而如果



从图上显然可以看出, 这与 q_i 的选择条件 $q_i = \arg \min_{q_i \in Q} \{ \|q_i, x_i\| \}$ 是矛盾的。

因此, x_{i+1} 一定落在线段 $\overline{x_i q_i}$ 上。

(2) h_i 的变化

$$\begin{aligned} h_i - h_{i+1} &= f_i - \rho - (f_{i+1} - \rho) \\ &= f_i - f_{i+1} \\ &= (1 - \cos \alpha) f_i \\ &\geq \frac{1}{2} \sin^2 \alpha f_i \\ &= \frac{1}{2} \frac{g_i^2}{\|q_i - x_i\|^2} f_i \end{aligned}$$

由于 $f_i \geq \rho$, $\|q_i - x_i\|^2 \leq D^2$

$$\text{所以 } h_i - h_{i+1} \geq \frac{1}{2} \frac{\rho}{D^2} g_i^2$$

$$\text{方便起见, 令 } h'_i = \frac{\rho}{2D^2} h_i, \quad g'_i = \frac{\rho}{2D^2} g_i \geq h'_i$$

$$\begin{aligned}
& h'_i - h'_{i+1} \geq (g'_i)^2 \geq (h'_i)^2 \\
\Rightarrow & h'_i - h'_{i+1} \geq (h'_i)^2 \\
\Rightarrow & h'_{i+1} \leq h'_i(1 - h'_i) \leq \frac{h'_i}{1 + h'_i} \\
\Rightarrow & h'_{i+1} \leq \frac{h'_i}{1 + h'_i} \quad (*)
\end{aligned}$$

考虑初始值:

$$\begin{aligned}
h_1^2 & \leq h'_1 - h'_2 \\
& = \frac{\rho}{2D^2} (f_1 - f_2) \\
& = \frac{\rho}{2D^2} \frac{f_1^2 - f_2^2}{f_1 + f_2} \\
& \leq \frac{1}{4D^2} (f_1^2 - f_2^2) \\
& = \frac{1}{4D^2} \|x_1 - x_2\|^2 \\
& \leq \frac{1}{4}
\end{aligned}$$

$$\text{即 } h_1^2 \leq \frac{1}{4}$$

$$\Leftrightarrow h'_1 \leq \frac{1}{2}$$

$$\text{结合 (*) 式 } h'_{i+1} \leq \frac{h'_i}{1 + h'_i}$$

$$\text{由数学归纳法可得 } h'_k \leq \frac{1}{1+k} \Leftrightarrow h_k \leq \frac{2D^2}{\rho} \cdot \frac{1}{1+k}$$

$$\Rightarrow f_k \leq \frac{2D^2}{\rho} \cdot \frac{1}{1+k} + \rho$$

我们希望 $f_k \leq (1+\varepsilon)\rho$ 尽量小, 就会有迭代次数 $k \geq \Theta\left(\frac{D^2}{\varepsilon\rho^2}\right)$

同时为了得到距离原点 $\mathbf{0}$ 最近的点, 还希望 ω_k 尽可能大

$$h'_k - h'_{k+1} \geq g_k'^2$$

$$\forall t \geq 1: h'_k - h'_{k+t} \geq \sum_{j=1}^t g_{k+j}'^2$$

如果一直有 $g_i > \varepsilon' = \frac{1}{\sqrt{k(1+k)}}$ (当 $i > k$ 时)

$$\Rightarrow h'_k - h'_{k+t} > t \cdot \varepsilon'^2 = t \cdot \frac{1}{k(1+k)} \quad * \text{有前面结论 } h'_k \leq \frac{1}{1+k}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{1+k} > t \cdot \frac{1}{k(1+k)}$$

$$\Rightarrow t < k$$

$$\Rightarrow \text{当 } t \geq k \text{ 时, } \begin{cases} g'_{k+t} \leq \varepsilon' = \frac{1}{\sqrt{k(1+k)}} \\ h'_{k+t} \leq \frac{1}{1+k+t} < \frac{1}{1+k} \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \omega_{k+t} &= f_{k+t} - g_{k+t} \\ &\geq \rho - g_{k+t} \\ &\geq \rho - \frac{2D^2}{\rho} \cdot \frac{1}{\sqrt{k(1+k)}} \quad (\text{当 } t \geq k) \end{aligned}$$

如果我们希望边缘的距离无限接近 ρ , 即 $\omega_{k+t} = (1-\varepsilon)\rho$, 则迭代次数 $k = \Theta\left(\frac{D^2}{\varepsilon\rho^2}\right)$ 。

*补充:

当原点 O 在点集 Q 里面的时候, 我们的目标是 $\|O - \tilde{O}\| \rightarrow 0$ 。

如果迭代了 N 次, 那么 \tilde{O} 就是 $\{q_0, q_1, \dots, q_N\}$ 的一个凸组合。如果 N 比较小, \tilde{O} 可以看做是 O 的稀疏近似表达。

参考文献:

Bernd Gärtner , Martin Jaggi. *Coresets for Polytope Distance*. 2009